

ПРИЕМНИК ГЕОДЕЗИЧЕСКИЙ ФАЗОВЫЙ

Geodetika GRC220

ТЕХНИЧЕСКОЕ ОПИСАНИЕ РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ



Оглавление

Оглавление	2
1 Описание и работа	3
1.1 Назначение приемника.....	3
1.2 Технические характеристики	4
1.2.1 Функции по назначению	4
1.2.2 Конфигурация радиоканалов приемников.....	5
1.2.3 Точность определения навигационных параметров.....	5
1.2.4 Общие характеристики.....	6
1.2.5 Электрические характеристики.....	7
1.2.6 Физические характеристики.....	7
1.2.7 Условия окружающей среды.....	7
1.2.8 Интерфейсные порты	8
1.3 Состав стандартного комплекта поставки.....	8
1.3.2 Источник питания.....	8
1.3.3 Кабели	8
1.3.4 Руководство	8
1.4 Устройство и работа приемника.....	9
1.5 Подключение ГНСС антенны	12
1.6 Подключение питания.....	13
2 Использование по назначению	13
2.1 Эксплуатационные ограничения	13
2.2 Подготовка приемника к работе	14
2.3 Работа с приемником.....	14
2.4 Поиск и устранение неисправностей приемника	24
3 Хранение.....	25
4 Транспортирование	25
5 Приложения.....	27
Описание сообщений NMEA	27

Настоящее руководство по эксплуатации распространяется на приемник геодезический фазовый GRC220 (далее по тексту – приемник).

Приемник ориентирован на решение задач высокоточного позиционирования, как в реальном времени (RTK), так и в постобработке. При незначительных габаритах и массе является прекрасным вариантом для интеграции в различные системы, обладает возможностью удаленного конфигурирования и сбора данных.

Наличие интерфейсов RS232, LAN (Ethernet), Bluetooth позволяет удобно подключать приемник к компьютеру либо контроллеру. Питание приемника осуществляется через разъем Lemo (Com1), питание подается на второй разъем Lemo (Com2) позволяет запитать подключаемое устройство, например модем, от приемника.

Наличие необходимой индикации позволяет диагностировать нарушения в работе приемника на месте.

В настоящем руководстве предполагается, что пользователь обладает достаточными знаниями по геодезии, космической навигации и имеет навыки работы с операционной системой Microsoft® Windows®.

1 Описание и работа

1.1 Назначение приемника

Приемник геодезический фазовый GRC220 предназначены для решения геодезических и навигационных задач, в качестве датчика координат, вектора скорости, а также текущего времени по сигналам ГНСС ГЛОНАСС, GPS в любой точке земного шара, в любой момент времени и независимо от метеоусловий. Такого рода измерения востребованы при геодезической съемке, строительстве, картографировании, управлении подвижными объектами и любых других задач, решаемых соответствующими средствами.

Приемник выполнен в металлическом корпусе, что защищает его от повреждений при жестких условиях эксплуатации.

В приемнике установлен ГНСС модуль компании Trimble BD970.

Для выполнения функций по назначению к приемнику подключается активная фазовая ГЛОНАСС/GPS антенна, принимающая сигналы со спутников. Антенна, подключаемая к приемнику, должна иметь характеристики, указанные в п. 1.5 настоящего руководства.

Внешний вид приемника показан на рисунке 1.1.



Рисунок 1.1 – Внешний вид приемника GRC220

1.2 Технические характеристики

1.2.1 Функции по назначению

Приемник, с подключенной антенной, обеспечивает решение следующих задач:

- прием и обработку сигналов ГНСС ГЛОНАСС, GPS и BeiDou;
- автоматическую непрерывную выработку трех координат (широты, долготы, высоты), времени, курса и скорости;
- выдачу во внешние устройства текущих координат в системе координат WGS-84;
- выдачу во внешние устройства данных спутниковых измерений (псевдодальности и фазы несущей);
- обновление координат с частотой до 50 Гц;
- оценку точности определения координат;
- прием, хранение и обновление альманахов ГНСС ГЛОНАСС, GPS и BeiDou;

- автоматический выбор созвездия из видимых ГНСС ГЛОНАСС, GPS и BeiDou с учетом их положения и технического состояния;
- обмен информацией с внешними устройствами по протоколу NMEA-0183 (IEC 1162) или двоичный - Trimble GSOFF;
- прием и учет корректирующей информации в соответствии с рекомендациями RTCM SC-104;

1.2.2 Конфигурация радиоканалов приемников

Приемник GRC220 имеет 220 программно переключаемых универсальных канала для приема сигналов ГНСС и принимает сигналы со всех спутников, находящихся в зоне радиовидимости. Для устойчивой работы приемника необходимо, чтобы в работе было не менее 4 спутников одной системы или 2+3 спутников разных систем.

В таблице 1.1 приведены рабочие частоты приемника.

Таблица 1.1. Рабочие частоты приемника

GPS:	L1,L2,L5
ГЛОНАСС:	L1,L2
SBAS:	Да
Galileo:	Да
GIOVE-A/GIOVE-B	Да
BeiDou	B1,B2
QZSS	L1,L2,L5

Примечание – ниже приведены несущие частоты сигналов ГНСС разных систем:

GPS L1: 1575.42 MHz

Galileo E1 1575.42 MHz

GPS L2: 1227.60 MHz

Galileo E5a 1176.45 MHz

GPS L5: 1176.45 MHz

Galileo E5b 1207.14 MHz

GLONASS L1: 1593-1610 MHz

Galileo E5 1191.795 MHz

GLONASS L2: 1237-1253 MHz

BeiDou: 1559,05-1591,78 MHz

1.2.3 Точность определения навигационных параметров

Характеристики точности измерений для различных режимов измерений приведены в таблице 1.2.

Таблица 1.2. Среднеквадратическая погрешность (СКО) определения значений навигационных параметров, не более:

Точность позиционирования в плане DGPS, см:	<100
Точность позиционирования в плане RTK, см:	1 см+1 мм/км
Точность позиционирования по высоте RTK, см:	2 см+1 мм/км
Точность по скорости в плане, м/с:	0,007
Точность по скорости по высоте, м/с:	0,02

Примечание - На точность определения текущих значений навигационных параметров влияют:

- геометрическое положение спутников относительно точки приема (геометрический фактор снижения точности, GDOP);
- угол возвышения навигационного спутника над горизонтом;
- отношение сигнал/шум по каждому принимаемому сигналу;
- характеристика точности навигационного спутника, передаваемая в кадре эфемерид;
- условия распространения навигационных сигналов, а также погрешности применяемых алгоритмов их учета.

Точность позиционирования по высоте обычно в два раза хуже чем в плане.

Для оценки точности текущих значений навигационных параметров приемник вырабатывает оценку средней квадратичной погрешности, при расчете которой используются все перечисленные факторы, влияющие на точность.

1.2.4 Общие характеристики

В таблице 1.3 приведены общие характеристики приемника.

Таблица 1.3. Общие характеристики приемника.

Холодный старт, с:	45
Горячий старт, с:	30
Восстановление захвата сигнала, с:	2
Частота выдачи данных, Гц:	50

Примечание – термин "**холодный старт**" используется при отсутствии альманаха и эфемерид спутников в памяти приемника, "**горячий старт**" - при наличии альманаха и эфемерид в памяти приемника. Текущий альманах спутников накапливается в памяти приемника при его работе, когда очередной спутник попадает в зону радиовидимости. Накопленная информация сохраняется в энергонезависимой памяти приемника даже после его выключения. Информация об

альманахе имеет свойство "устаревать", поэтому после длительного перерыва в работе приемник инициализируется по алгоритму "холодного старта".

1.2.5 Электрические характеристики

Питание приемника осуществляется напряжением постоянного тока от любого источника соответствующей мощности. В таблице 1.4 приведены основные характеристики питания.

Таблица 1.4. Основные характеристики питания.

Напряжение питания, В	От 10 до 20 В
Энергопотребление, Вт	< 3
Напряжение питания антенны, В	5
Максимальный ток антенны, А	0.1

***Предупреждение** – не рекомендуется производить питание приемника от бортсети работающего автомобиля. Присутствие импульсов высокого напряжения от системы зажигания может привести к выходу прибора из строя.*

1.2.6 Физические характеристики

Вес и габариты приемника.

Размеры: 260x110x55 мм. Масса: 1200 грамм

1.2.7 Условия окружающей среды

1.2.7.1 Нормальные условия применения приемника:

- температура окружающего воздуха плюс (20 ± 5) °C;
- относительная влажность воздуха от 30 до 80 % при температуре плюс 20 °C;
- атмосферное давление от 84 до 106 кПа (от 630 до 795 мм рт. ст.).

1.2.7.2 Рабочие условия применения и значения внешних воздействующих факторов:

- нижнее значение температуры окружающего воздуха минус 45 °C;
- верхнее значение температуры окружающего воздуха плюс 65 °C;
- повышенная влажность 98 % при температуре 25 °C;
- синусоидальная вибрация:
 - диапазон частот от 1 до 500 Гц,
 - амплитуда виброускорения 40 м/с² (5 g).

1.2.7.3 Предельные условия транспортирования:

- нижнее значение температуры окружающего воздуха минус 55 °C;
- верхнее значение температуры окружающего воздуха плюс 85 °C.

1.2.8 Интерфейсные порты

Для обмена данными с внешними устройствами приемник имеет следующие порты:

Последовательный порт RS232 - разъем Lemo-7 – порт COM1 OEM модуля;

Последовательный порт RS232 - разъем Lemo-7 – порт COM2 OEM модуля;

Bluetooth порт – порт COM3 OEM модуля;

Lan порт – разъем Lemo-4 - порт Ethernet OEM модуля;

1.3 Состав стандартного комплекта поставки

В состав комплекта входят:

GNSS приёмник Geodetika GRC220	1 шт.
Зарядное устройство	1 шт.
Сетевой кабель	1 шт.
Интерфейсный кабель	1 шт.
Survey Antenna Harxon	1 шт.
Антенный кабель 10 м	1 шт.
Руководство по эксплуатации Geodetika GRC220	1 шт.
Паспорт	1 шт.

1.3.2 Источник питания

Блок источника питания преобразует сетевое напряжение переменного тока в напряжение постоянного тока, используемое для питания приемника.

- входное напряжение – от 100 до 240 В переменного тока;
- частота входного напряжения – от 50 Гц до 60 Гц;
- выходное напряжение – 18 В постоянного тока, 1.38 А.

1.3.3 Кабели

Ниже перечислены стандартные кабели, которые могут быть включены в комплект поставки:

- Кабель Lemo5-DB9(F)/внешнее питание Mini Jack 1шт.
- Кабель Lemo4-RJ45 (Ethernet) 1шт
- Кабель антенный TNC-TNC 30м в стандартный комплект не входит, рекомендуемые марки кабелей приведены в разделе 1.5 данного руководства.

1.3.4 Руководство

К приемнику прилагаются следующие печатные материалы:

- Гарантийная карта.
- Руководство пользователя.

1.4 Устройство и работа приемника

1.4.1 Приемник представляет собой прямоугольный металлический корпус, внутри которого смонтирован фазовый ГНСС приемник, интерфейсная плата, стабилизатор напряжения питания.

Габаритный чертеж приемника представлен на рисунке 1.2.

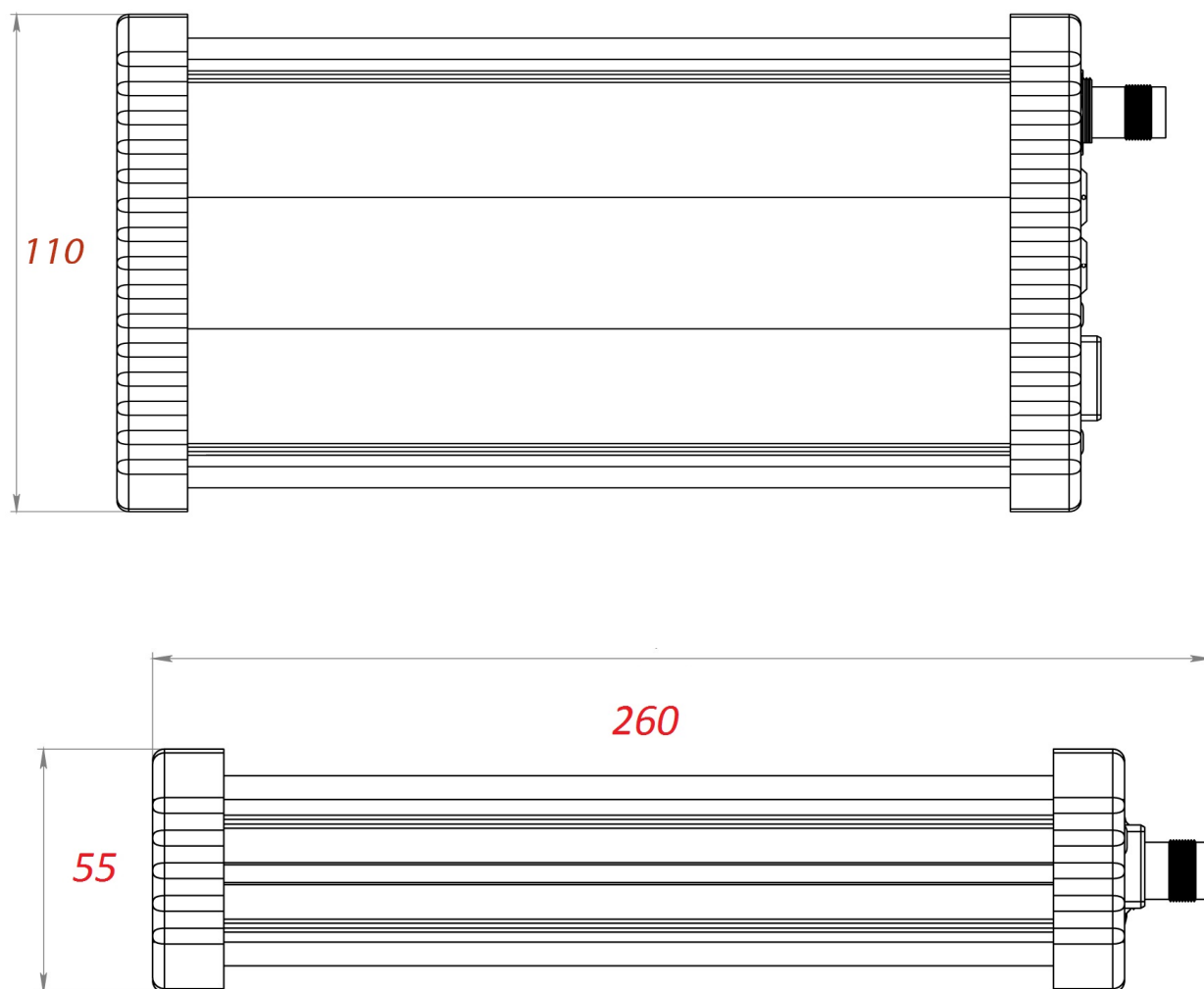


Рисунок 1.2. Габаритный чертеж приемника .

1.4.2 Собственно ГНСС приемник представляет собой OEM модуль, работающий по сигналам ГНСС. Модуль может принимать и обрабатывать сигналы C/A кода на частоте L1 и значения фазы на несущих частотах диапазонов L1 и L2, что повышает точность определения координат.

Сигналы со спутников принимаются активной антенной, которая подключается ко входу приемника ВЧ-кабелем через TNC разъем, на который подводится напряжение питания антенны.

1.4.3 Интерфейсная плата обеспечивает связь всех устройств, на ней установлены элементы, согласующие сигналы по уровням, и устройства защиты по цепям внешних соединений. На этой плате смонтированы и устройства индикации.

1.4.4 Стабилизатор напряжения питания обеспечивает коммутацию входного напряжения от нескольких источников, вырабатывает ряд напряжений для питания устройств, имеет защиту по максимальному току.

1.4.5 Индикация и разъемы.

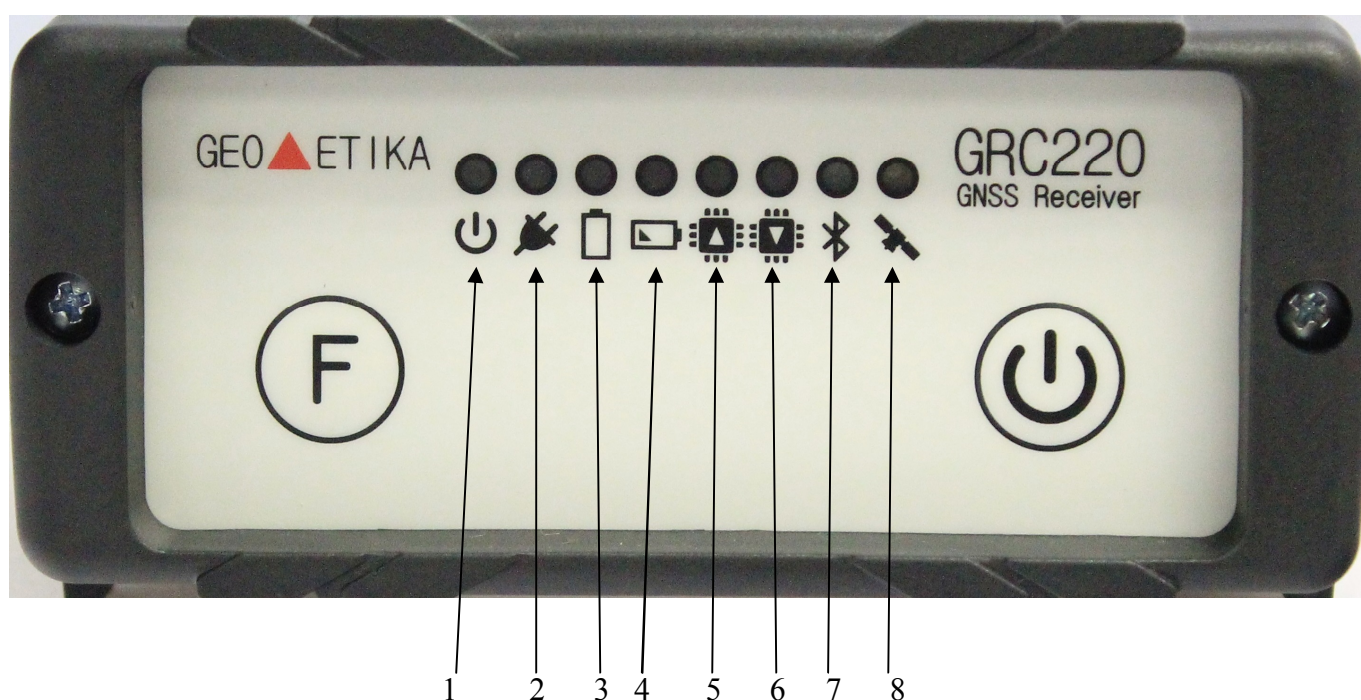


Рисунок 1.3 – Передняя панель приемника GRC220

1 – Питание, 2 – Работа от внешнего питания, 3 – Работа от встроенной батареи, 4 – Низкий заряд АКБ/идет зарядка (при внешнем питании), 5 – Чтение данных из памяти, 6 – Запись данных в память, 7 – Bluetooth соединение установлено, 8 – Спутники обнаружены

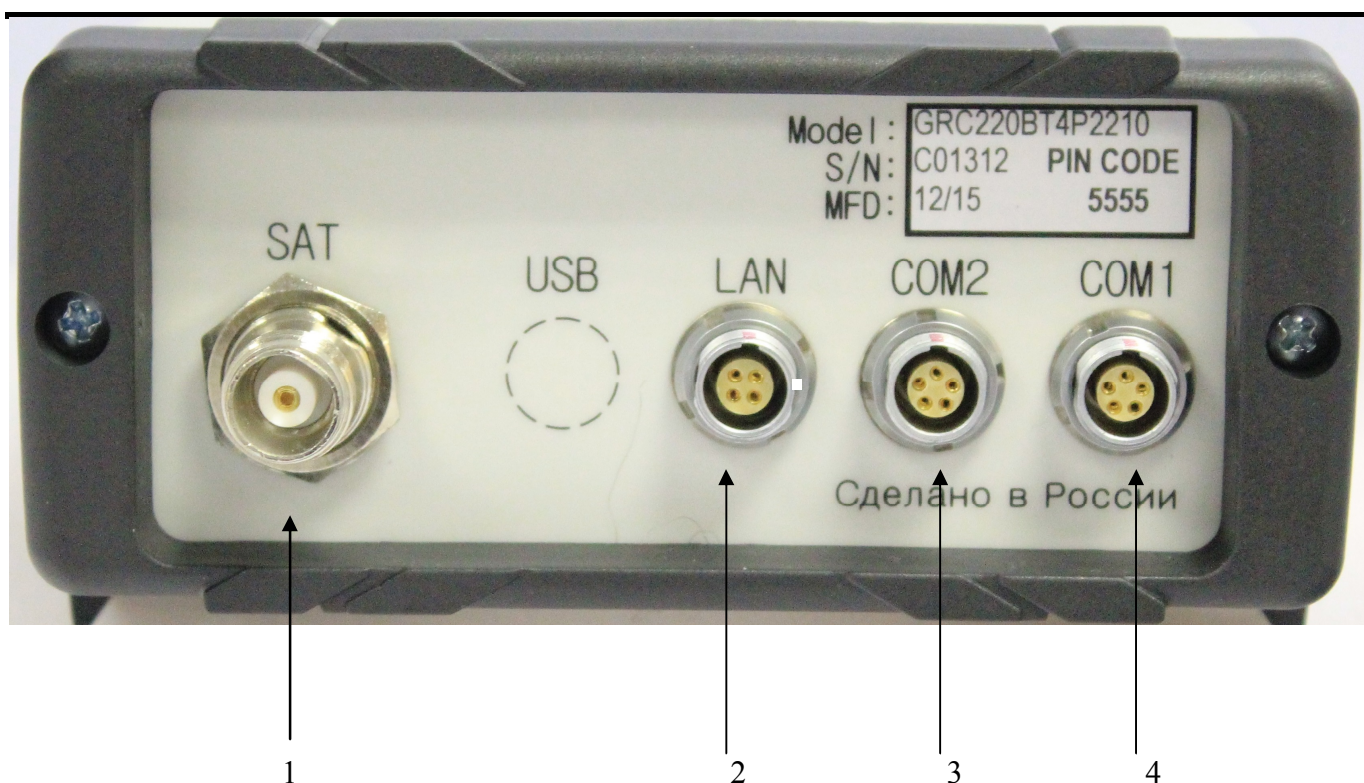


Рисунок 1.4 – Задняя панель приемника GRC220

1 – Разъем GNSS антенны, 2 – сетевой разъем LAN, 3 – COM2 RS232, 4 – COM1 RS232.

1.4.6 После подачи напряжения питания на приемник запускается процедура инициализации, в ходе которой производится:

- тестирование аппаратной целостности устройств
- тестирование внутреннего программного обеспечения
- проверка сроков действия лицензионных соглашений
- проверка наличия сигналов со спутников

После успешного окончания начального тестирования автоматически производится поиск и прием сигналов ГНСС, в приемном модуле происходит обработка сигналов, выделение полезной информации, обработка выделенной информации и определение навигационных параметров.

1.4.7 Навигационные параметры, выработанные приемником, передаются потребителю через последовательные порты RS232, LAN, Bluetooth.

Потребитель может менять режим работы приемника, используя набор команд управления, предоставляемый протоколами обмена Data Collector Format. Полное описание команд доступно по адресу http://www.trimble.com/OEM_ReceiverHelp/v4.85/en/default.html.

1.4.8 Для осуществления дифференциального режима приемник на базовой станции формирует, а приемник подвижной станции принимает дифференциальные поправки в соответствии с рекомендациями RTCM SC-104.

1.4.9 После выключения питания в энергонезависимой памяти приемника сохраняются текущие настройки параметров и накопленный альманах и эфемериды спутников.

1.5 Подключение ГНСС антенны

1.5.1 К приемнику подключается антенна, с коэффициентом усиления 25 - 40 дБ в полосе частот 1565-1620 МГц, с напряжением питания 4,5 - 18 В при токе потребления не более 100 мА. Типы антенн, рекомендуемых для работы с приемником, приведены в таблице 1.5.

Таблица 1.15. ГНСС антенны фирмы Trimble

Модель антенны	Частоты	
	GPS	ГЛОНАСС
Zephyr 2	L1, L2, L5	L1, L2
Zephyr Geodetic 2	L1, L2, L5	L1, L2

Допускается использование антенн и других типов, но предварительно следует убедиться в том, что антенна предназначена для требуемых поддиапазонов, работоспособна при напряжении питания 5В постоянного тока и обеспечивает уровень сигнала на антенном входе приёмника, превышающем 39 dB.

1.5.2 Для обеспечения уверенного приема сигналов навигационных спутников, антенна должна устанавливаться в месте, обеспечивающем максимальный обзор в верхней полусфере.

1.5.3 Для соединения антенны с приемником используется коаксиальный кабель с импедансом 50 Ом. Затухание сигнала в антенном кабеле должно быть не более 10 дБ. Рекомендуемые марки кабелей приведены в таблице 1.6.

Таблица 1.6. Рекомендуемые антенные кабели.

Длина кабеля, м	Тип
5	RG-58 A/U
15	RG-142
30	RG-214
более 30	LMR-400

Примечание - При использовании некачественного кабеля возможно значительное ухудшение параметров измерений.

1.5.4 При размещении приемника в стационарных наземных сооружениях для определения места установки антенны необходимо руководствоваться документами, определяющими грозозащиту сооружений и действующими в данный момент в государстве, на территории которого производится установка оборудования.

Для уменьшения влияния наведенных токов в антенном кабеле, при ударах молнии в непосредственной близости от антенны, антенна и детали, которыми она крепится, **должны быть изолированы** от металлических (электропроводящих) конструкций сооружения, на которых они крепятся.

1.6 Подключение питания

Питание приемника GRC220 осуществляется напряжением постоянного тока через разъем "COM1" и "COM2".

Таблица 1.7. Разъем «COM1/COM2»

Контакт	Цепь	Описание
1	+Vcc	Вход питания
2	-Vdd	Минус питания
3	RXD	Данные прием
4	GND	Общий данных
5	TXD	Данные передача

Допустимый диапазон напряжений от 10 до 24В, при напряжении меньше 15 В заряд аккумулятора не осуществляется. Источник напряжения должен иметь выходную мощность не менее 20Вт. Допустимый уровень пульсаций выходного напряжения не более 100 мВ.

2 Использование по назначению

2.1 Эксплуатационные ограничения

2.1.1 Приемник эксплуатируется в условиях, указанных в пп.1.2.5, 1.2.7 настоящего руководства.

2.1.2 Превышение предельно допустимых значений внешних воздействующих факторов, которые приведены в пп. 1.2.5, 1.2.7 настоящего руководства, может привести к нарушению работоспособности изделия.

2.1.3 Сигналы высокой мощности близлежащих радиопередатчика или РЛС могут нарушить работу схем приемника. Не используйте приемник в пределах 400 метров от мощных радаров, телевизионных передатчиков и других передатчиков.

2.2 Подготовка приемника к работе

2.2.1 При приобретении приемника потребитель обязан произвести внешний осмотр его на отсутствие механических повреждений.

2.2.2 Установка, размещение на объекте, подключение и ввод приемника в эксплуатацию производится потребителем самостоятельно.

ВНИМАНИЕ!

- **Аппаратура, в которую устанавливается приемник, должна быть заземлена!**
- **При включенном питании категорически запрещается:**
 - производить ремонтные работы;
 - отсоединять и присоединять кабели;
 - подключать внешние устройства.
- **При подключении питания к приемнику необходимо соблюдать полярность напряжения питания.**
- **При подключении внешних устройств необходимо:**
 - отключить питание от приемника и внешнего подключаемого устройства;
 - выполнить требования защиты от статического электричества.

2.2.3 Последовательность работ при установке приемника:

- установить антенну в соответствии с требованиями п. 1.5 данного руководства;
- подключить к приемнику внешние устройства;
- подать питание на приемник и внешние устройства;
- проконтролировать выдачу навигационных решений.

2.3 Работа с приемником

2.3.1 Настройка приёмника с помощью веб-браузера

В этом разделе описывается порядок настройки модуля с помощью веб-браузера.

Поддерживаемые браузеры

- Mozilla Firefox версии 3.5 или более поздней
- MicrosoftR Internet ExplorerR версии 7.0 или более поздней для операционной системы Windows
- Safari 4.0
- Opera 9
- Google Chrome

Для подключения браузера к приёмнику:

1. Введите IP адрес приёмника в адресную строку браузера, как показано на Рисунке 2.1

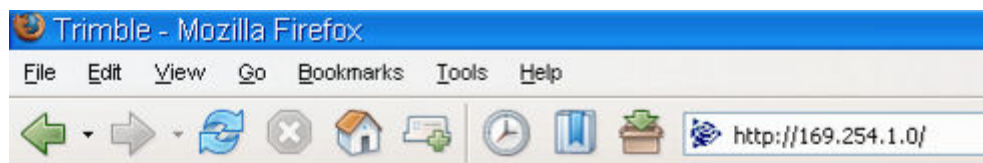


Рисунок 2.1. Ввод адреса

2. Если в приёмнике разрешено использование разграничения доступа (по умолчанию эта функция выключена), появляется диалоговое окно для введения идентификатора пользователя и пароля:

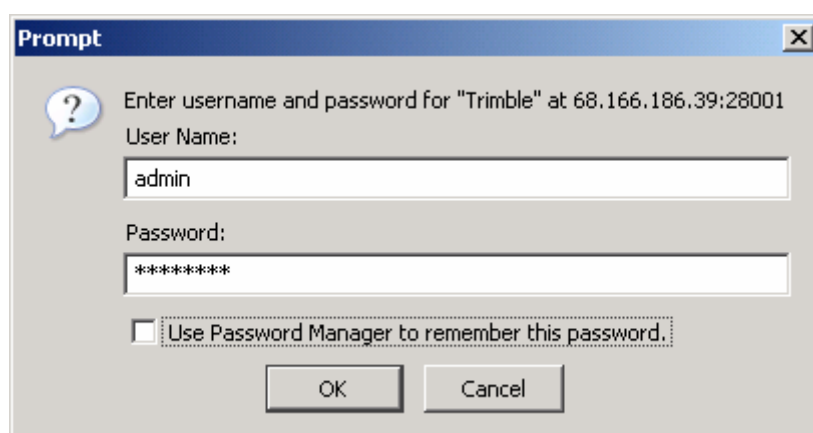


Рисунок 2.2. Авторизация

По умолчанию применяются следующие идентификационные данные:

- User Name (идентификатор пользователя): admin
- Password (пароль): password

Причинами отказа подключения к приёмнику могут являться изменение пароля и/или идентификатора пользователя. Уточните текущие значения этих полей у работника, ответственного за управление прибором.

После подключения отображается исходная страничка (Рисунок. 2.3)



Рисунок 2.3. Исходная страница

2.3.2 Изменение настроек

Настройка параметров работы приемника производится с использованием веб-страницы. Слева приведено меню настроек, а в правой части – значения параметров. Пункты меню могут содержать подменю, служащие для настройки приемника и контроля его параметров.

Примечание: состав предлагаемых пунктов меню зависит от версии управляющего программного обеспечения приёмника.

Далее приводится общее описание некоторых пунктов меню. Подробное описание каждого из пунктов приводится в справочной подсистеме, вызываемой пунктом меню Help (Справка). Справка доступна при подключении к Интернет. Также её можно получить с Интернет-сайта Trimble по адресу (www.trimble.com/OEM_ReceiverHelp/V3.60/en/).

Для отображения веб-интерфейса на другом языке, выберите изображение флага страны.

Пункт меню Receiver Status (Состояние приёмника)

Пункт меню Receiver Status (Состояние приёмника) позволяет проконтролировать варианты комплектации (options) приемника, версию встроенного программного обеспечения, IP адрес,

температуру, продолжительность сеанса работы, параметры находящихся на слежении спутников, параметры вывода данных, размер доступной памяти, результаты местоопределения и т.д.

На рисунке ниже приведён вид страницы, отображаемой после выбора пункта меню **Receiver Status > Identity (Режим работы > Идентификация)**.

Receiver Status - Identity	
System Name:	Trimble
Serial Number:	4930400391
Ethernet MAC Address:	00:60:35:09:FF:BE
Ethernet IP:	10.1.94.73
DNS Resolved Name:	NONE
Firmware Version:	0.26
Firmware Date:	2009-07-31
Monitor Version:	4.12
Hardware Version:	1.2

© Copyright 2008-2009, Trimble Navigation Limited. All rights reserved. Trimble and the Globe & Triangle logo are trademarks of Trimble Navigation Limited registered in the United States Patent and Trademark Office and other countries. EVEREST, Maxwell, Zephyr, and Zephyr Geodetic are trademarks of Trimble Navigation Limited. All other trademarks are the property of their respective owners.

Риснок 2.4. Состояние приемника

Пункт меню Satellites (Спутники)

Пункт меню Satellites (Спутники) позволяет проконтролировать состояние слежения за спутниками и разрешить (запретить) использование навигационных сигналов конкретных бортов систем GPS, ГЛОНАСС и SBAS (WAAS/EGNOS и MSAS).

На рисунке ниже приведён вид страницы, отображаемой после выбора пункта меню **Satellite > Tracking (Skyplot) (Спутники > Слежение (Небосвод))**.

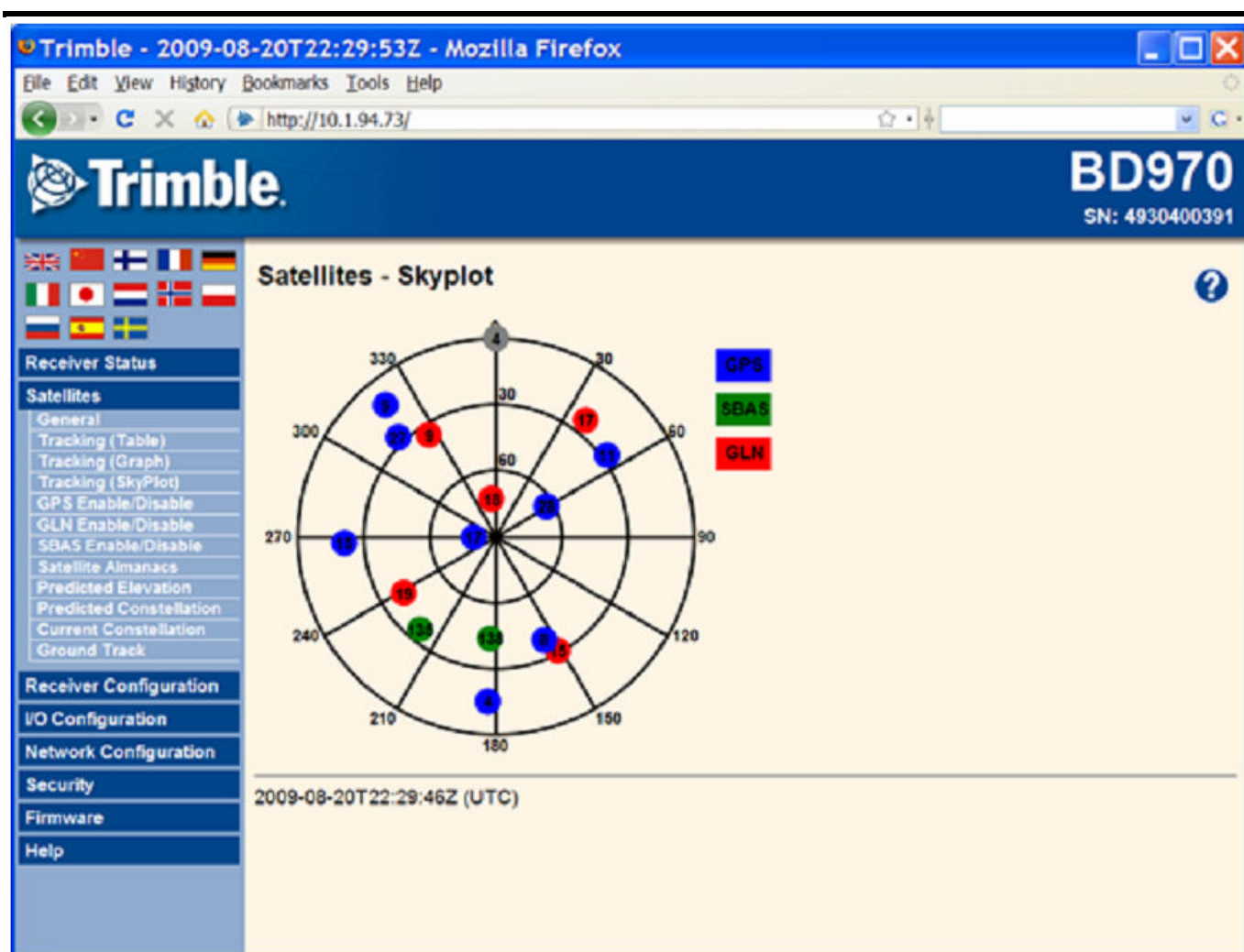


Рисунок 2.5. Спутники.

Пункт меню Receiver Configuration (Настройка приёмника)

Пункт меню Receiver Configuration (Настройка приёмника) позволяет настроить рабочие параметры прибора, например, предельные значения угла места и геометрического фактора, тип и высоту антенны, координаты опорной станции, а также её название и код.

На рисунке 2.6 приведён вид страницы, отображаемой после выбора пункта меню **Receiver Configuration > Summary (Настройка приёмника > Сводка)**.

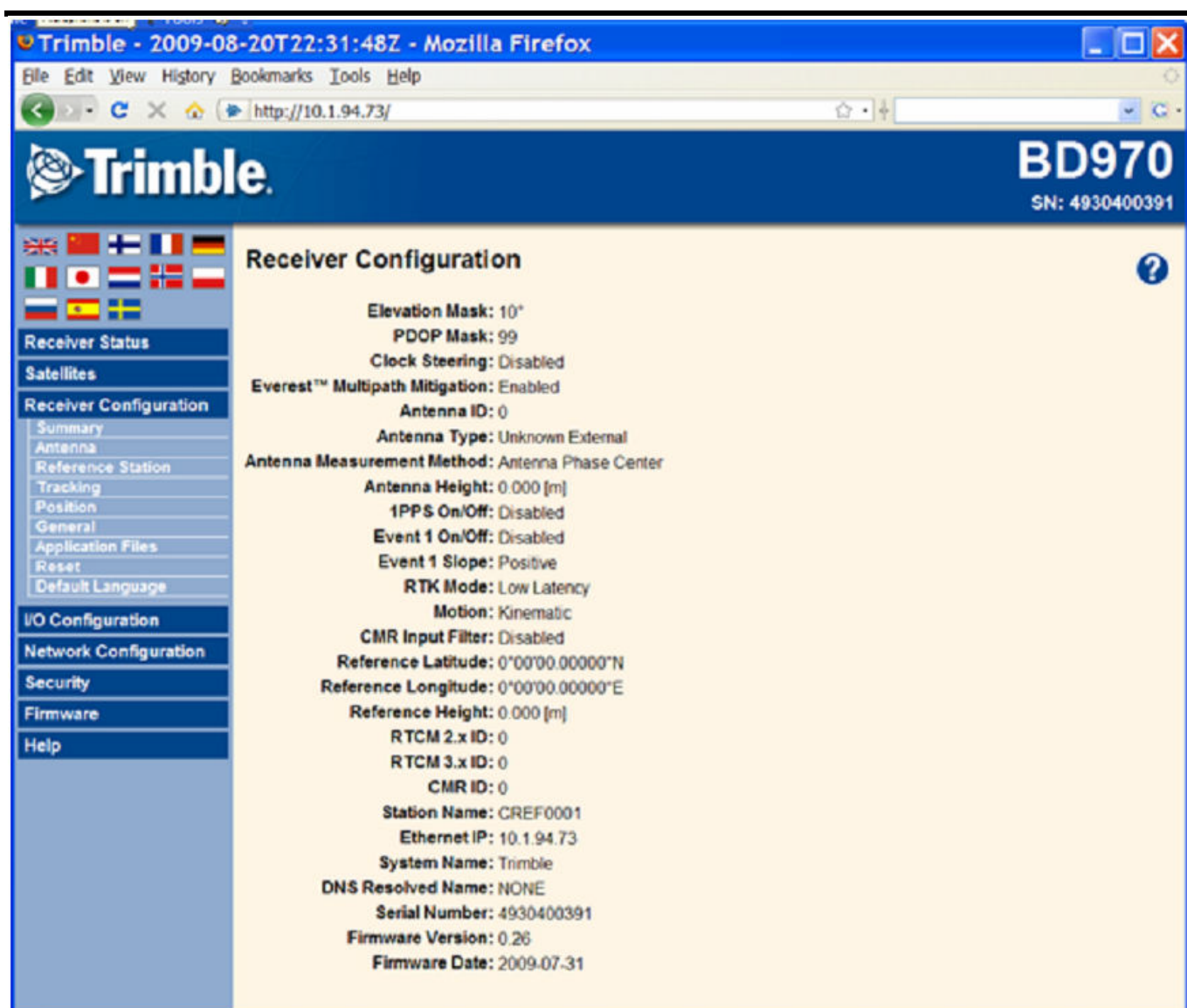


Рисунок 2.6. Конфигурация приемника.

Пункт меню I/O Configuration (Настройка ввода/вывода)

Пункт меню I/O Configuration (Настройка ввода/вывода) позволяет настроить выходные форматы приёмника. Прибор может выводить сообщения форматов CMR, RTCM, NMEA, GSOE, RT17, RT27 и BINEX по портам TCP/IP, UDP, и последовательным интерфейсам и радиоканалу Bluetooth.

На рисунке 2.7 приводится вид страницы, отображаемой при выборе пункта меню

I/O Configuration > Port Summary (Настройка ввода/вывода > Сводка по портам).

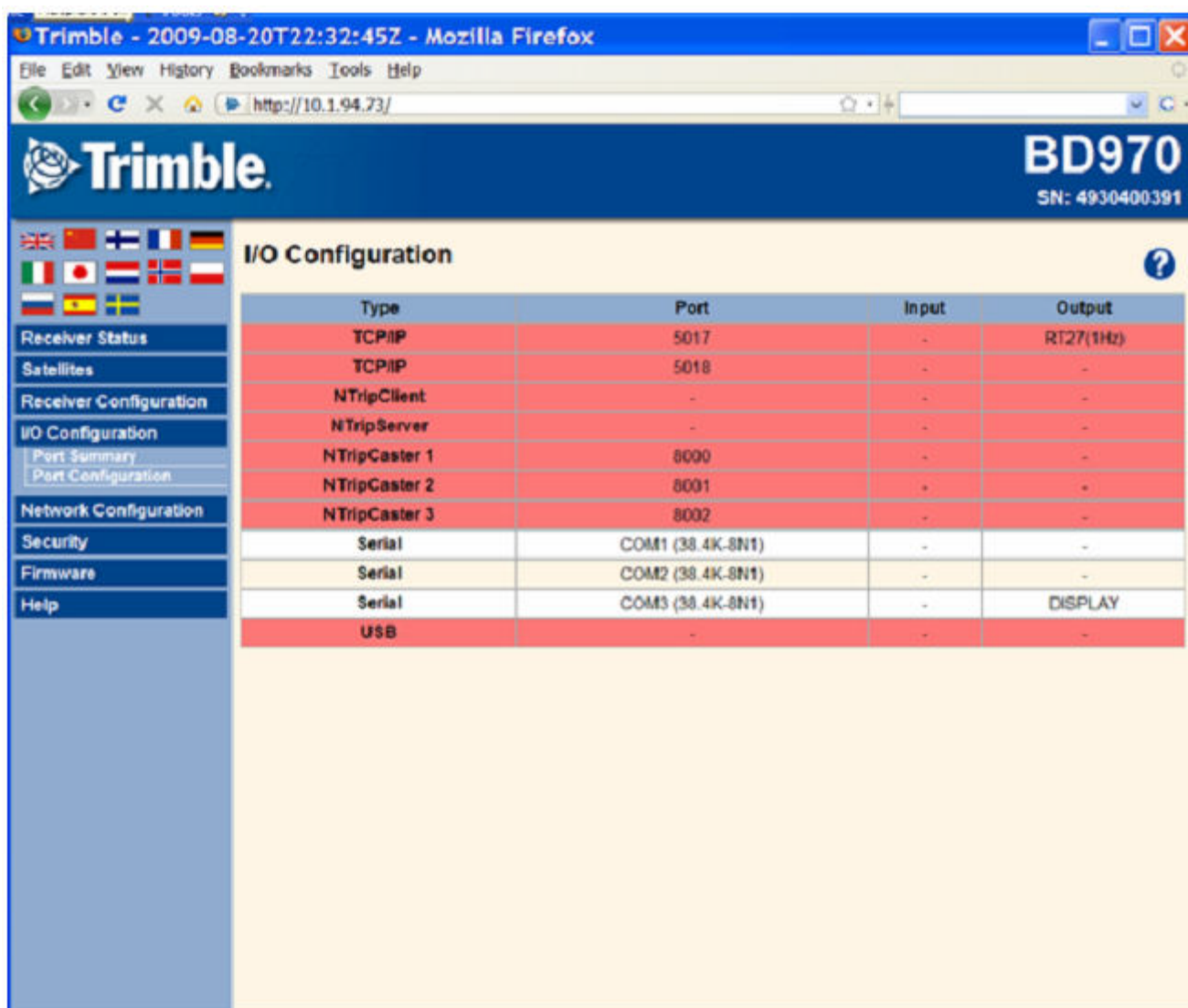


Рисунок 2.7. Настройка ввода/вывода

Пункт меню Internet Configuration (Настройка сети)

Пункт меню Internet Configuration (Настройка сети) позволяет настроить параметры Ethernet, порядок отсылки сообщений электронной почты, порты HTTP и VFD (виртуальный дисплей передней панели).

На рисунке 2.8 приводится вид страницы, отображаемой при выборе пункта меню **Network Configuration > Ethernet (Настройка сети > Ethernet)**.

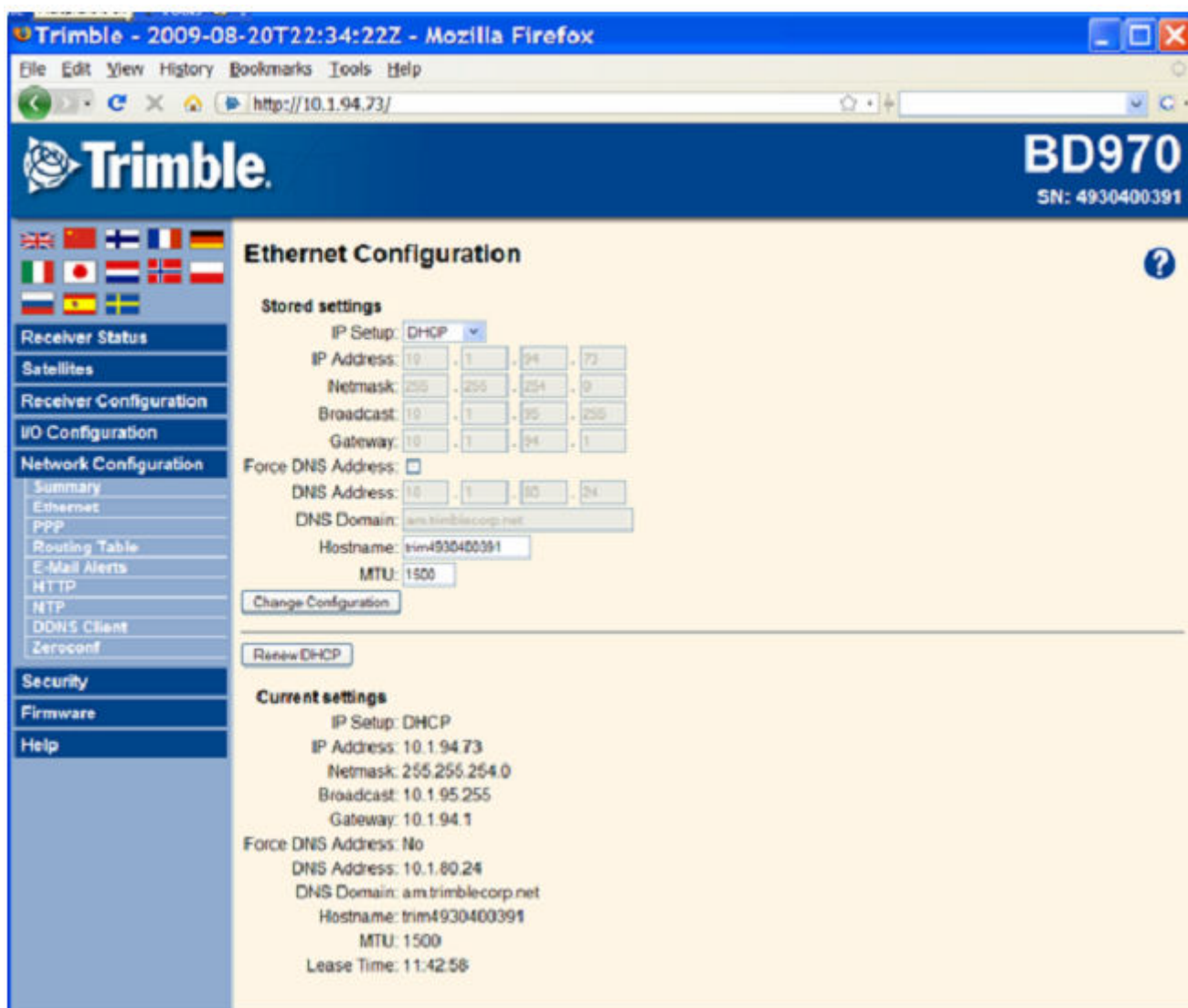


Рисунок 2.8. Настройка сети

Пункт меню Security (Разграничение доступа)

Пункт меню Security (Разграничение доступа) позволяет настроить учётные записи всех пользователей, которым разрешена настройка прибора через веб-интерфейс. Каждая учётная запись состоит из идентификатора пользователя (login), пароля (password) и списка допустимых действий (permissions). Системные администраторы могут использовать учётные записи для введения ограничений на действия прочих пользователей.

Допускается отказ от применения разграничения доступа, но мы не рекомендуем использовать этот режим, поскольку в этом случае приёмника не защищён от произвольного изменения параметров работы.

Нарисунке 2.9 приводится вид страницы, отображаемой при выборе пункта меню

Security > Configuration (Разграничение доступа > Настройка).

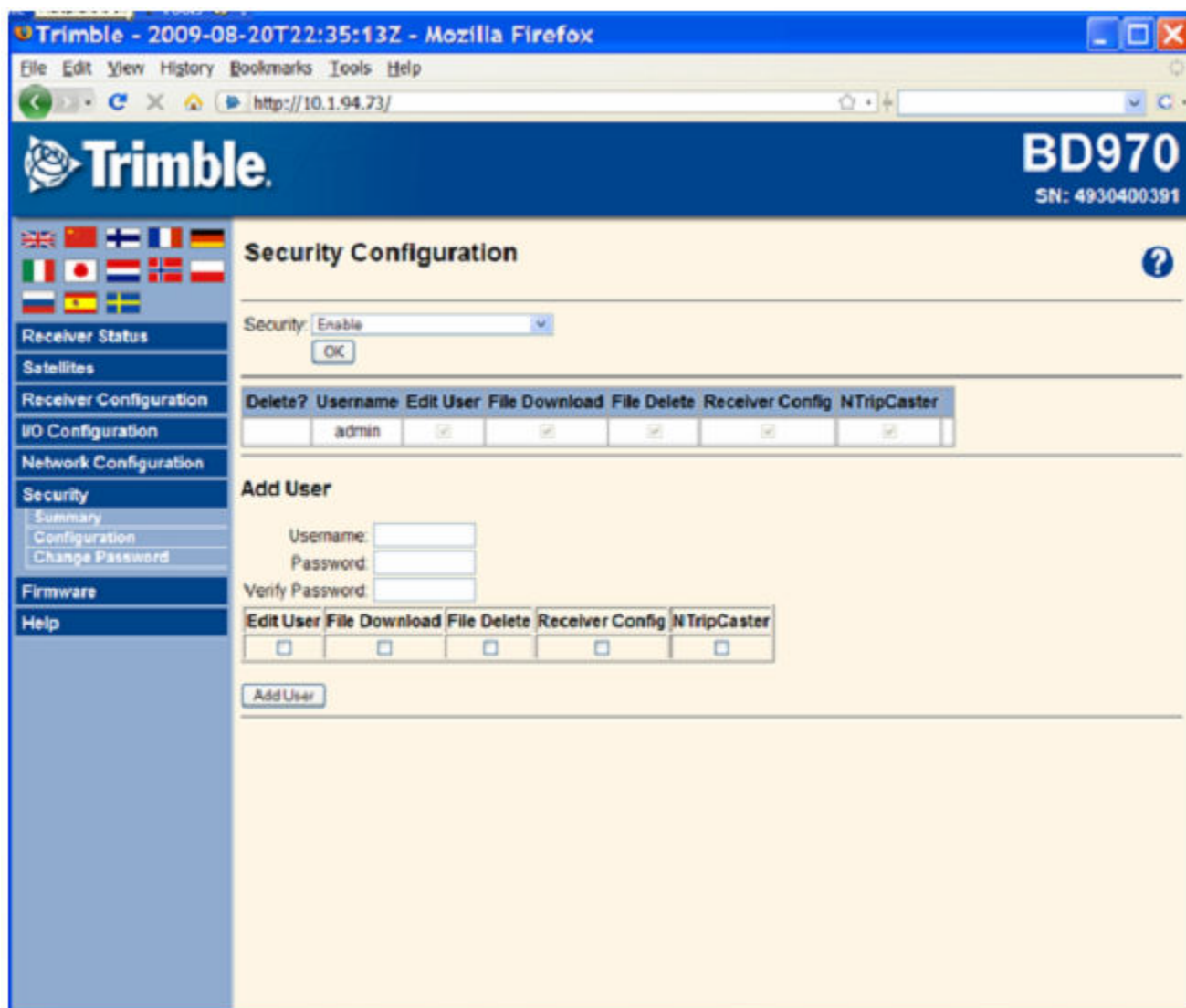


Рисунок 2.9. Настройка доступа

Пункт меню Firmware (Встроенное ПО)

Пункт меню Firmware (Встроенное ПО) позволяет выяснить версию встроенного программного обеспечения и загрузить, при необходимости, новое встроенное ПО. Используя этот пункт меню, можно обновить встроенное ПО через Интернет, с удалённого компьютера. Такой подход снимает необходимость выезда на место размещения приёмника и подключения к нему через последовательный интерфейс.

На рисунке 2.10 приводится вид страницы, отображаемой при выборе пункта меню **Firmware (Встроенное ПО)**.

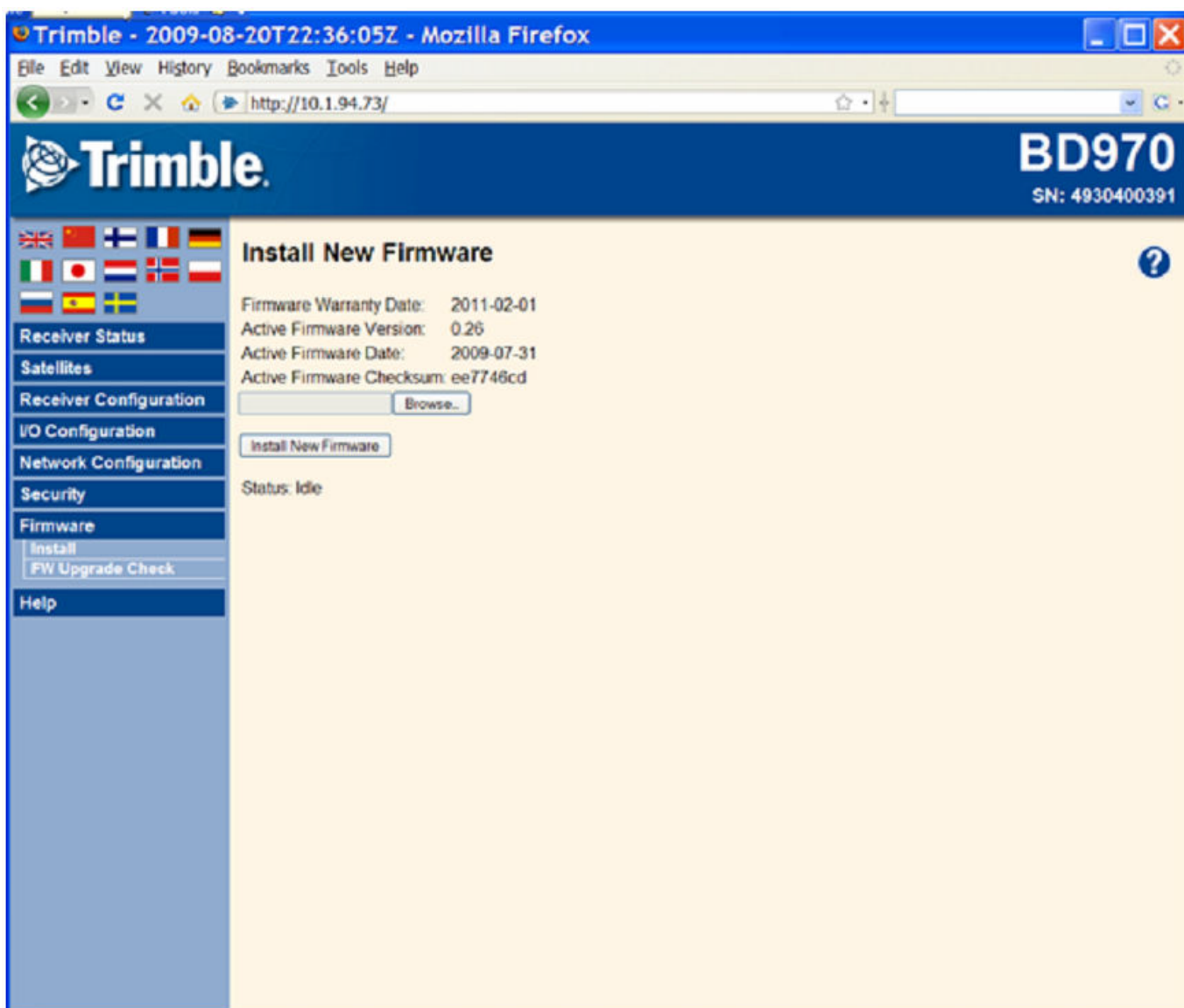


Рисунок 2.10. Встроенное ПО

Пункт меню Help (Справка)

Пункт меню Help (Справка) предоставляет доступ к пояснениям о всех настройках приемника, доступным через веб-браузер. Справочная подсистема открывается в новом окне. В нём следует выбрать нужный раздел справки. Собственно файлы справки размещены в сети Интернет на сайте Trimble (www.trimble.com/OEM_ReceiverHelp/V3.60/en/) и обновляются с каждым выпуском встроенного программного обеспечения.

Примечание: для языка, отличного от английского, замените указанный выше подкаталог en на соответствующий коду языка.

Для доступа к справочной информации Ваш компьютер должен быть подключен к сети Интернет.

На рисунке 2.11 приводится вид страницы, отображаемой при выборе пункта меню **Help (Справка)**.

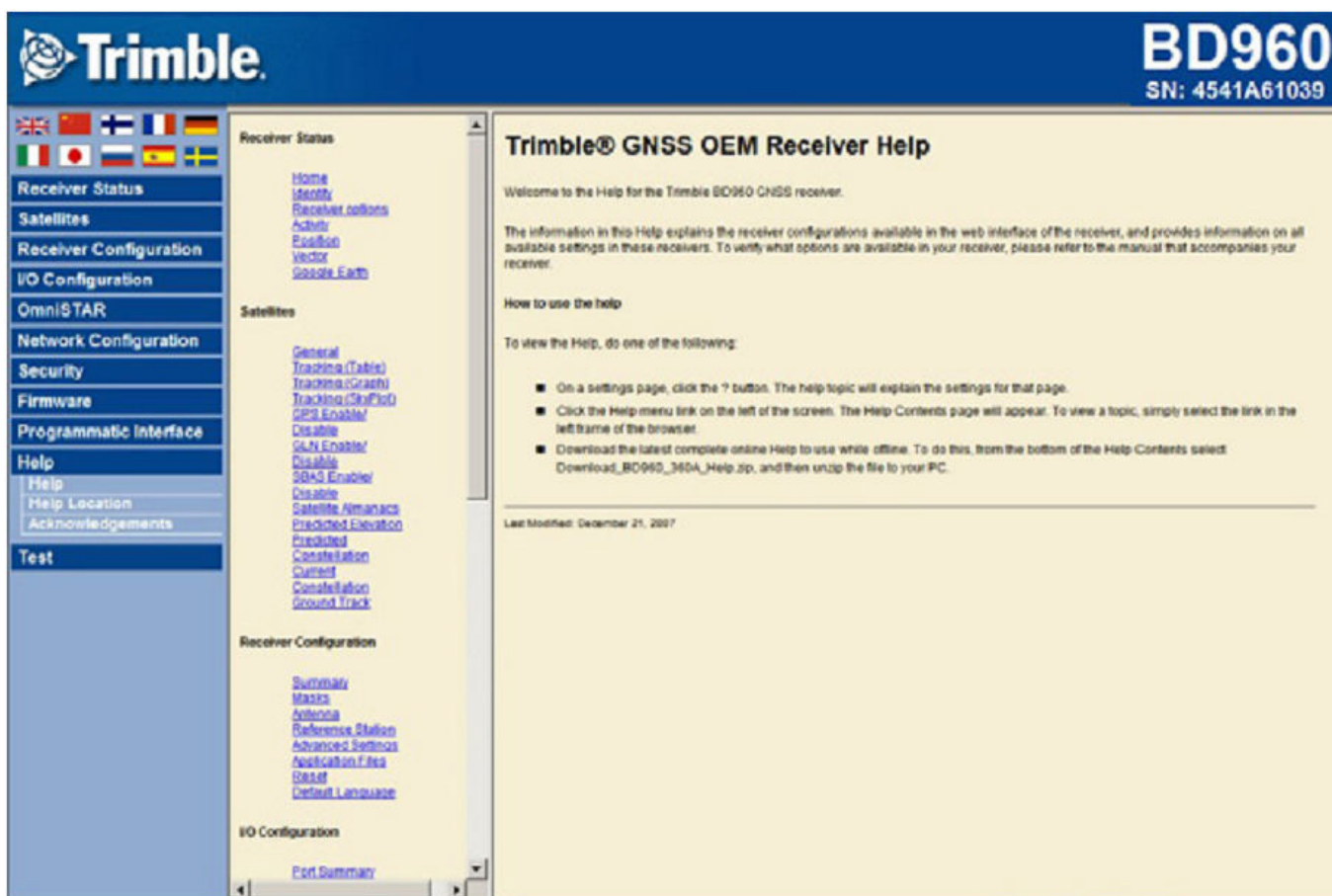


Рисунок 2.11. Окно справки

2.4 Поиск и устранение неисправностей приемника

2.4.1 Неисправное состояние приемника в процессе его эксплуатации может быть вызвано механическими или электрическими (выход из строя радиоэлементов) повреждениями.

2.4.2 В случае отказа ПН необходимо:

- проверить наличие механических повреждений;
- проверить заземление подключаемой аппаратуры;
- проверить целостность кабелей подключения антенны, подключения питания и интерфейсов к приемнику;
- проверить наличие напряжения питания приемника в соответствии с указаниями, приведенными в п.1.2.5 настоящего руководства;

- провести проверку приемника в соответствии с п.2.4.4 настоящего руководства.

2.4.3 Обнаружение механических повреждений производится путем детального осмотра антенны, приемника, соединителей, проверки целостности цепей, изоляции.

2.4.5 Проверка работоспособности приемника

2.4.5.1 Для проверки работоспособности приемника необходимо подключить к нему антенну, персональный компьютер, используя дополнительные драйверы, подать напряжение питания.

***Примечание** – Антенну установить на открытой площадке так, чтобы обеспечивался прием сигналов ГНСС в верхней полусфере без затенений.*

2.4.5.2 Для проверки работоспособности приемника используются Ethernet браузер, инструкция по подключению приведена в п. 2.3.1 настоящего руководства.

2.4.5.3 По истечении времени, необходимого для инициализации приемника, в окне «SatelDites» (рисунок 2.5) отобразятся видимые спутники.

2.4.5.4 Если приемник не может найти навигационного решения, необходимо обратиться за консультацией к специалистам фирмы – производителя.

2.4.5.5 Ремонт приемника производится только специалистами завода-изготовителя или специалистами, имеющими доверенность завода-изготовителя на проведение работ.

Если отказ приемника произошел в течение гарантийного срока эксплуатации (при этом не нарушены условия эксплуатации, отсутствуют механические повреждения), то ремонт производится за счет предприятия-изготовителя. Если отказ произошел по истечении гарантийного срока эксплуатации или нарушены условия эксплуатации, то ремонт приемника оплачивает эксплуатирующая организация (потребитель).

3 Хранение

3.1 Приемник навигационный должен храниться в упакованном виде в отапливаемых и вентилируемых помещениях при температуре от 5 до 40 °С и относительной влажности до 80 % в течение 3 лет без переконсервации.

3.2 Тара и упаковочные материалы, способы упаковки должны обеспечивать предохранение приемника навигационного от повреждений.

4 Транспортирование

4.1 Приемник навигационный транспортировать в штатной упаковке водным, воздушным, железнодорожным или автомобильным транспортом на любое расстояние без ограничения скорости, в соответствии с правилами, действующими на соответствующем виде транспорта.

При транспортировании самолетом приемник размещать в отапливаемом герметизированном отсеке.

4.2 При транспортировании приемника в штатной упаковке должен быть защищен от воздействия атмосферных осадков.

5 Приложения

Описание сообщений NMEA

GGA - Время, координаты, данные о точности

\$GPGGA,172814.0,3723.46587704,N,12202.26957864,W,2,6,1.2,18.893,M,-25.669,M,2.0,0031*4F

Поле	Описание
1	Время определения координат в UTC
2	Широта
3	Направление широты: N – север, S – юг
4	Долгота
5	Направление долготы: E – восток, W – запад
6	Качество определения координат: 0: не определено 1: определено в автономном режиме 2: определено в дифференциальном режиме 4: RTK, фиксированное решение 5: RTK, плавающее решение
7	Число используемых в решении спутников от 00 до 12
8	Оценка точности HDOP
9	Ортометрическая высота
10	M: измерение высот в метрах
11	Высота над геоидом
12	M: измерение высот над геоидом в метрах
13	Возраст записи дифференциальных GPS данных, Тип 1 или Тип 9. Пустое значение, когда режим DGPS не доступен.
14	Идентификатор опорной станции в диапазоне от 0000 до 1023. Пустое значение, когда опорная станция выбрана, но поправки не принимаются.

GLL - географическое положение — Широта/Долгота

\$GPGLL,5532.8492,N,03729.0987,E,004241.469,A*33

1	Географическая широта местоположения.
2	Север/Юг (N/S).

3	Географическая долгота местоположения.
4	Запад/Восток (E/W).
5	Гринвичское время на момент определения местоположения.
6	Статус A = данные верны V = данные не верны

GSA - факторы точности и активные спутники

\$GPGSA,A,3,01,02,03,04,,,,,,,,,2.0,2.0,2.0*34

1	Режим: M = Ручной, принудительно включен 2D или 3D режим; A = Автоматический, разрешено автомат. выбирать 2D/3D.
2	Режим: 1 = Местоположение не определено, 2 = 2D, 3 = 3D
3-14	PRN номера спутников, использованных при решении задачи местоопределения (нули для неиспользованных).
15	Фактор PDOP.
16	Фактор HDOP.
17	Фактор VDOP.

GST - Статистика ошибки определения координат

\$GPGST,172814.0,0.006,0.023,0.020,273.6,0.023,0.020,0.031*6A

Поле	Описание
1	Время определения координат в UTC
2	Среднеквадратическое значение разностей псевдодальности (включая разности фазы несущей за период обработки RTK)
3	Большая полуось эллипса ошибки (1 сигма), в метрах
4	Малая полуось эллипса ошибки (1 сигма), в метрах
5	Ориентация эллипса ошибки, в градусах от истинного севера
6	Ошибка по широте (1 сигма), в метрах
7	Ошибка по долготе (1 сигма), в метрах
8	Ошибка по высоте (1 сигма), в метрах

GSV - Информация о спутниках

\$GPGSV,4,1,13,02,02,213,,03,-3,000,,11,00,121,,14,13,172,05*67

Поле	Описание
------	----------

1	Общее число сообщений этого типа в этом цикле
2	Номер сообщения
3	Общее число видимых спутников
4	Номер спутника
5	Возвышение над горизонтом в градусах, максимум 90°
6	Азимут в градусах от истинного севера в диапазоне от 000° до 359°
7	Отношение сигнал/шум (SNR), 00-99 дБ (пусто, когда нет слежения)
8-11	Информация о втором спутнике, тот же формат, что и поля 4-7
12-15	Информация о третьем спутнике, тот же формат, что и поля 4-7
16-19	Информация о четвертом спутнике, тот же формат, что и поля 4-7

VTG - Вектор скорости и скорость относительно земли

\$GPVTG,,T,,M,0.00,N,0.00,K*4E

Поле	Описание
1	Вектор скорости (в градусах относительно истинного севера)
2	T: вектор скорости относительно истинного севера
3	Вектор скорости (в градусах относительно магнитного севера)
4	M: вектор скорости относительно магнитного севера
5	Скорость в узлах
6	N: скорость измерена в узлах
7	Скорость относительно земли в км/ч
8	K: скорость измерена в км/ч

ZDA - День месяц и год в UTC, местная временная зона

\$GPZDA,172809,12,07,1996,00,00*45

Поле	Описание
1	UTC
2	День, от 01 до 31
3	Месяц, от 01 до 12
4	Год
5	Смещение по времени от Гринвича, от 00 до ±13 часов
6	Смещение по времени от Гринвича, от 00 до 59 минут

RMC – рекомендуемый минимум GPS / навигационных данных

\$GPRMC,113650.0,A,5548.607,N,03739.387,E,000.01,25 5.6,210403,08.7,E*69

1	Время фиксации местоположения UTC
2	Состояние: A = действительный, V = предупреждение навигационного приёмника
3,4	Географическая широта местоположения, Север/Юг (N/S)
5,6	Географическая долгота местоположения, Запад/Восток (E/W)
7	Скорость над поверхностью (SOG) в узлах
8	Истинное направление курса в градусах
9	Дата: dd/mm/yy
10	Магнитное склонение в градусах
11	Запад/Восток (E/W)

☎ 8(800)707-71-98

✉ zakaz@aspector.ru

🌐 aspector.ru


ГЕОДЕЗИЧЕСКОЕ ОБОРУДОВАНИЕ